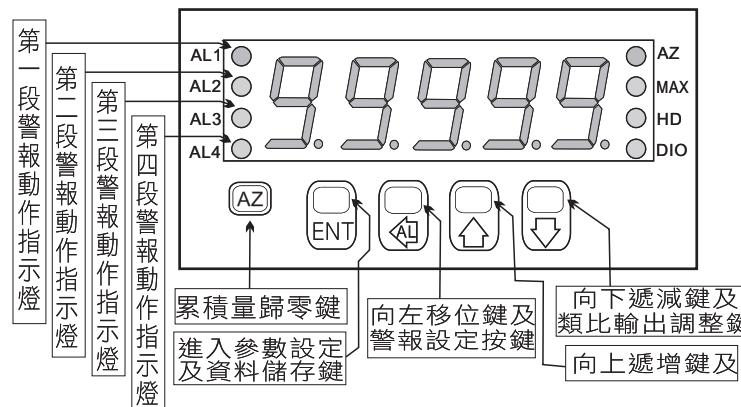


## 顯示面板與指示燈說明



按鍵名稱	按鍵符號	按鍵說明
進入參數設定按鍵	ENT	1.正常顯示值時，按此鍵進入參數設定群組 2.在參數設定頁時，執行修改數值的儲存並進入下一參數頁
警報設定及向左移位按鍵	AL	1.正常顯示值時，按此鍵(3秒)進入警報點設定值之顯示及修改(選取可修改位數時該位數會閃爍) 2.在參數設定頁時，執行修改數值的向左循環移位
向上遞增按鍵	▲	1.在參數設定頁時，執行修改數值的向上遞增
類比輸出調整及向下遞減按鍵	▼	1.正常顯示值時，按此鍵(3秒)進入類比輸出值"ZERO"與"SPAN"之調整 2.在參數設定頁時，執行修改數值的向下遞減

- ※ 1.以下操作流程畫面皆為(設定頁代號)，而可供修改之(設定值)會與(設定頁代號)交替閃爍  
 2.修改(設定值)皆以，左移按鍵( $\leftarrow$ )，遞增按鍵( $\wedge$ )，遞減按鍵( $\vee$ )修改並於修改完成後務必按進入參數設定鍵(ENT)始能完成儲存  
 3.若有修改通關密碼則務必牢記，否則以後無法再度進入(參數設定)  
 4.無論在任何畫面下同時按 遷增按鍵( $\wedge$ )，遞減按鍵( $\vee$ )或經過2分鐘後即可返回正常顯示畫面

## 正常畫面操作流程及顯示

操作流程及顯示	顯示畫面定義	修改參數及流程說明	預設值
Power ON 按( $\wedge$ )3秒	10000	正常顯示值 按( $\leftarrow$ )( $\wedge$ )( $\vee$ )修改第一警報發生點的設定值	00000
第一警報點 設定值(AL1) 按ENT	AL1	按( $\leftarrow$ )( $\wedge$ )( $\vee$ )修改第二警報發生點的設定值	00000
第二警報點 設定值(AL2) 按ENT	AL2	按( $\leftarrow$ )( $\wedge$ )( $\vee$ )修改第三警報發生點的設定值	00000
第三警報點 設定值(AL3) 按ENT	AL3	按( $\leftarrow$ )( $\wedge$ )( $\vee$ )修改第四警報發生點的設定值	00000
第四警報點 設定值(AL4) 按ENT	AL4	類比輸出值："ZERO"與"SPAN"之調整	00000
按( $\wedge$ )3秒	10000	正常顯示值 按( $\leftarrow$ )( $\wedge$ )( $\vee$ )鍵選擇調整的速度，按( $\wedge$ )( $\vee$ )鍵調整最低顯示值(零值)對應最小輸出值的誤差修正 註：用此功能修改實際的對應最小輸出值	00000
按ENT	APero	類比輸出值(AZERO)調整 按( $\leftarrow$ )( $\wedge$ )( $\vee$ )鍵選擇調整的速度，按( $\wedge$ )( $\vee$ )鍵調整輸出訊號對應顯示值的誤差修正 註：用此功能修改實際的對應輸出值	00000
按ENT	ASPan		

說明: 1. 參數設定架構分為 "系統參數(sys)" "警報輸出(rop)" "類比輸出(aop)" "數位通訊(dop)" 四組可修改參數的 "群組" 主頁  
 2. 可用 "向左移位鍵( $\leftarrow$ )" 進行群組主頁之間的循環切換，並用 "進入參數設定鍵(ENT)" 進入頁內修改所需要的功能及設定值  
 3. 有些功能若無訂製則其設定頁會有顯示亦可修改但功能是不存在

## 設定畫面操作流程及顯示

顯示畫面定義	修改參數及流程說明	出廠值
正常顯示值 按ENT	群組主頁操作流程 按( $\leftarrow$ )( $\wedge$ )( $\vee$ )輸入修改參數所須具備的密碼	00000
通關密碼(P.Cod) 按ENT	密碼正確則進入系統參數設定，錯誤則回復到正常顯示值	
NO 密碼正確 YES		
按( $\leftarrow$ ) 545 按ENT (sys)	按( $\leftarrow$ ) rop 按ENT (rop)	按( $\leftarrow$ ) RoP 按ENT (aop)
		按( $\leftarrow$ ) dop 按ENT (dop)
系統參數設定流程	警報輸出設定流程	類比輸出設定流程
		數位通訊設定流程

顯示畫面定義		修改參數及流程說明	預設值
<b>系統參數設定流程</b>			
K值小數點位置設定(dpk)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )可決定K值小數點位置 "0.," "1.," "2.," "3.," "4.," "5." 例:顯示值0.00則設定值就調整為2.	00000	
K值(k Factor)設定(kF)	按( $\leftarrow$ )( $\rightarrow$ )鍵入K值(0~999999)	1000	
流量單位設定(UNIT)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )輸入流量單位(Liter, Gal, CC, M <sup>3</sup> )	L, LEr	
小數點位數(dp)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )可決定小數點位置 例:顯示值0.00則設定值就調整為2.	依訂製規格	
更改通關密碼(Code)	按( $\leftarrow$ )( $\rightarrow$ )可設定自己慣用的密碼(0~999999) 註:自己的密碼可防止他人修改參數而造成錯誤顯示	00000	
面板按鍵鎖定(LOCK)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )設定面板按鍵鎖定,在正常顯示時按鍵可進入預覽該項設定值但不能修改	no	
指示燈4設定	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )設定指示燈4(AL4或DIO)	依訂製規格	
<b>警報輸出設定流程</b>			
此為選項功能有警報輸出功能才需設定此流程			
警報1(ACT1)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )設定警報點是 $\geq$ (Hi) 或 $\leq$ (Lo) 顯示值時 警報(Relay)動作	Hi	
警報2(ACT2)			
警報3(ACT3)			
警報4(ACT4)			
註: 1. 警報輸出最多可有四組,於訂購時指定 2. 訂購無警報輸出之產品此顯示畫面依舊是存在,但並無輸出的功能 3. 每完成一點設定按(ENT)會進入下一設定點			
輸出模式設定(OP.MODE)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )設定輸出模式(N,R,C)	n	
警報動作時間設定(OP.TIME)	按( $\leftarrow$ )( $\rightarrow$ )設定警報動作時間(1~99)	0000 1	
<b>類比輸出設定流程</b>			
此為選項功能有類比輸出功能才需設定此流程			
類比輸出設定主頁(AOP)			
類比輸出極性設定(POLAR)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )調整輸出方式為正極性或正負極性輸出 註: 電壓輸出, NO: 正極性輸出(0~+10V) YES: 正負極性輸出(-10~-+10V)	no	
最小輸出對應顯示值(ANLO)	按( $\leftarrow$ )( $\rightarrow$ )調整最小輸出對應顯示值(可自行規劃) 例: 額定輸出0~10V, 欲在顯示10.0時輸出是0V,在此頁的值則調整為10.0	0000000	
最大輸出對應顯示值(ANHI)	按( $\leftarrow$ )( $\rightarrow$ )調整最大輸出對應顯示值(可自行規劃) 例: 額定輸出0~10V, 欲在顯示90.0時輸出是10V,在此頁的值則調整為90.0	9999999	

顯示畫面定義		修改參數及流程說明	預設值
<b>數位通訊設定流程</b>			
通訊參數設定主頁(DOP)	此為選項功能;有數位通訊功能才需設定此流程		
通訊位址設定(ADDR)	按( $\leftarrow$ )( $\rightarrow$ )設定通訊位址(0~255)	00000	
通訊鮑率設定(BAUD)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )選擇通訊鮑率(38400/19200 / 9600 / 4800 )	19200	
通訊同步檢測位元設定(PARI)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )選擇通訊同步檢測位元(n.8.2/n.8.1/even/odd)	n.8.2	
通訊資料格式變更設定(FRAME)	按( $\Delta$ )( $\nabla$ )選擇傳輸資料的格式(NO:Hi $\rightarrow$ Lo, YES:Lo $\rightarrow$ Hi)	no	

### 異常顯示畫面說明

**E-00** EEPROM 讀取/寫入 時受外部干擾或超次(約100萬次)而發生錯誤

※如發生上述情形請, 將輸入端移開並查明接線是否正確, 如無回復其他畫面則請送廠維修

#### ※輸出控制模式說明:

N: 手動(MANUAL); 計數值等於設定值時Relay ON, 繼續計數直到面板或是外部復歸時Relay OFF, 則計數值復歸

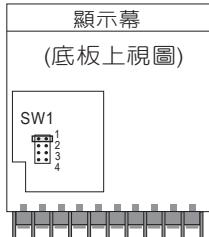
R: 回歸(RETURN); 計數值等於設定值時Relay動作時間結束時Relay OFF, 則計數值復歸

C: 繼續(CONTINUE); 計數值等於設定值時Relay ON, 計數值立即復歸後再繼續計數, Relay動作時間結束時Relay OFF

R / C 模式: (AL2 ~ AL4); 計數值等於設定值時Relay ON, 復歸動作以AL1為依據

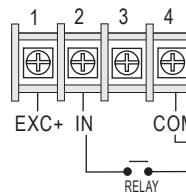
## 更改輸入模式

※因應現場更換不同感測器，可由內部短路端子更改所需的輸入模式(如下圖)



SW1	JUMPER	DEFINITION
	1	Open: 12V; Close: 5V
	2	Open: 100KHz; Close: 100Hz
	3	Open: NPN; Close: PNP
	4	Open: PNP; Close: NPN

※Connection:

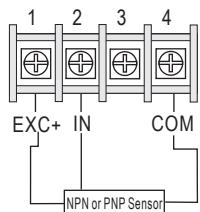


Relay Contact: NPN 0~100 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

※開關接點輸入請選擇 NPN 0~100 Hz.

※Connection:



NPN (5V): 0~100 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

NPN (5V): 0~100 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

NPN (12V): 0~100 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

NPN (12V): 0~100 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

PNP (5V): 0~100 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

PNP (5V): 0~100 KHz

JUMPER	SW1/SW2
--------	---------

PNP (12V): 0~100 Hz

JUMPER	SW1/SW2
--------	---------

PNP (12V): 0~100 KHz

JUMPER	SW1/SW2
--------	---------

## 數位通訊協定位址表

資料格式 16Bit / 32Bit, 帶正負號即8000~7FFF (-32768~32767), 80000000~7FFFFFFF (-2147483648~2147483647)				
Modbus	HEX	名稱	說明	動作
40001	0000	ID	型號判別碼CFM-C為13	R
40002	0001	STATUS	目前警報輸出狀態&控制輸入端子狀態, 輸入範圍0000~00F0(0~0240) Bit7:AL4, Bit6:AL3, Bit5:AL2, Bit4:AL1(0:OFF, 1:ON)	R
40003	0002	POLAR	類比輸出極性, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:NO, 1:YES	R/W
40004	0003	LOCK	面板設定鎖, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:NO, 1:YES	R/W
40005	0004	FRAME	傳輸資料格式變更, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:NO, 1:YES	R/W
40006	0005	INDI	指示燈4選擇, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:AL4, 1:DIO	R/W
40007	0006	ACT1	警報1動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40008	0007	ACT2	警報2動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40009	0008	ACT3	警報3動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40010	0009	ACT4	警報4動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40011	000A	UNIT	流量單位選擇, 輸入範圍0000~0002(0~2)0:LITER, 1:C.C., 2:M <sup>3</sup>	R/W
40012	000B	DPK	K值小數點位置, 輸入範圍0000~0005(0~5)0:10 <sup>0</sup> , 1:10 <sup>-1</sup> , 2:10 <sup>-2</sup> ~ 5:10 <sup>5</sup>	R/W
40013	000C	PVDP	計數值小數點位置, 輸入範圍0000~0005(0~5)0:10 <sup>0</sup> , 1:10 <sup>-1</sup> , 2:10 <sup>-2</sup> ~ 5:10 <sup>-5</sup>	R/W
40014	000D	PVOPM	計數值輸出模式, 輸入範圍0000~0002(0~2)0:N, 1:R, 2:C	R/W
40015	000E	BAUD	通訊鮑率, 輸入範圍0000~0003(0~3) 0:38400, 1:19200, 2:9600, 3:4800	R/W
40016	000F	PAR1	通訊同步檢測位元, 輸入範圍0000~0003(0~3)0:N.8.2., 1:N.8.1., 2:EVEN, 3:ODD	R/W
40017	0010	ADDR	通訊位址, 輸入範圍0000~00FF(0~255)	R/W
40018	0011	PVOPT	計數值輸出時間, 輸入範圍0000~0063(0~99)	R/W
40019	0012	AZERO	最小輸出調整, 輸入範圍D8F1~270F(-9999~9999)	R/W
40020	0013	ASPA	最大輸出調整, 輸入範圍D8F1~270F(-9999~9999)	R/W
40021	0014	CODE	通關密碼, 輸入範圍00000000~000F423F(0~999999)高位元	R/W
40022	0015		通關密碼, 輸入範圍00000000~000F423F(0~999999)低位元	R/W
40023	0016	KF	K值參數, 輸入範圍00000001~000F423F(1~999999)高位元	R/W
40024	0017		K值參數, 輸入範圍00000001~000F423F(1~999999)低位元	R/W
40025	0018	ANLO	最小輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40026	0019		最小輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40027	001A	ANHI	最大輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40028	001B		最大輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40029	001C	PVAL1	計數值警報值1, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40030	001D		計數值警報值1, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40031	001E	PVAL2	計數值警報值2, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40032	001F		計數值警報值2, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40033	0020	PVAL3	計數值警報值3, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40034	0021		計數值警報值3, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40035	0022	PVAL4	計數值警報值4, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W

Modbus	HEX	名稱	說明	動作
40036	0023		計數值警報值4, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40037	0024	PV	目前計數值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40038	0025		目前計數值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W