

6位數脈波輸入(轉速/線速/頻率)顯示(0.56")&控制(多段警報/類比輸出)表

GR6



■特點:

- 精確度: $\pm 0.03\%$ 滿刻度; 輸入頻率400~10KHz, 100 KHz(需特別指定)
- 可量測交流頻率/直流脈波/磁性感應信號
- 高亮度雙排LED顯示範圍0~999999, 顯示值小數點可任意規劃
- 轉速, 線速, 頻率可任意設定; 線速單位: 米, 英尺, 碼/分鐘(M, Ft, Y/min)可切換設定
- 通訊速率可達38400 bps
- 可具有蜂鳴器, 輸入濾波功能
- 雙輸入運算功能, 可選擇B+A, B-A, (B/A) $\times 100$, (B/A-1) $\times 100$, [B/(A+B)] $\times 100$
- 1~4段警報(高低警報可自行設定)/類比輸出(15 bit 解析度)/數位通訊RS-485介面(上述為選用功能, 可同時存在)
- 穩定性高, 防燃材質機殼(PC), 安全性高
- CE規範認證

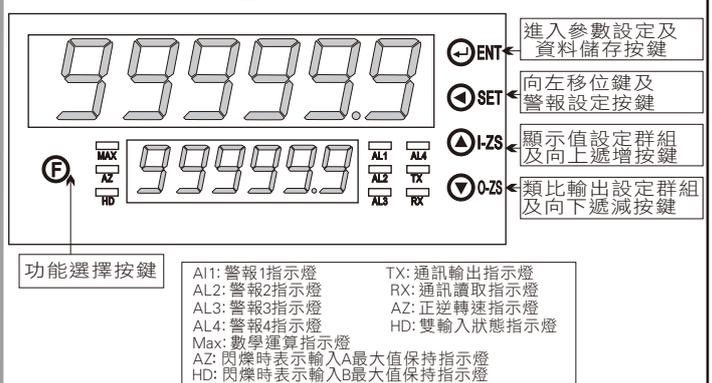
■選用型號規格: GR6 - 代碼1 - 代碼2 - 代碼3 - 代碼4 代碼5 代碼6

碼1	輸入訊號	碼1	輸入訊號	碼2	顯示單位	碼3	工作電源	碼4	警報功能	碼4	警報功能	碼5	類比輸出	碼6	RS-485
N5	NPN(5V)	VA	AC 2-60V	H	Hz	A	AC/DC 100-240V	N	無警報	O1	1組 O.C警報	N	無	N	無
N2	NPN(12V)	VB	AC 60-600V	R	RPM	D	AC/DC 22-60V	R1	1組Relay警報	O2	2組 O.C警報	A	4-20mA	Y	有
P5	PNP(5V)	VC	Pick-up 50mV-1.5V	M	M/min			R2	2組Relay警報	O3	3組 O.C警報	V	0-10V		
P2	PNP(12V)	VD	Pick-up 500mV-15V	Y	Y/min			R3	3組Relay警報	O4	4組 O.C警報	O	Option		
CT	Contact	VE	DC 24Vp	F	F/min			R4	4組Relay警報						
		O	Option												

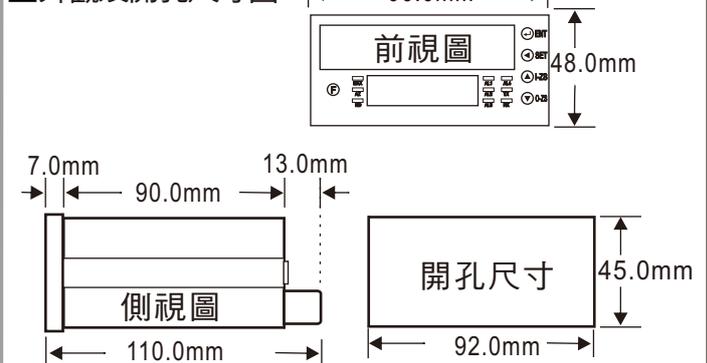
■規格特性:

- ◆ 精確度: $\pm 0.03\%$ 滿刻度
- ◆ 顯示幕: 高亮度紅色LED, 字高14.22mm (0.56")
高亮度紅色LED, 字高10.16mm (0.4")
- ◆ 輸入頻率: 400~10KHz; 100KHz (50% duty cycle)
- ◆ 取樣週期: 10次/秒 (> 10Hz)
f次/秒 (< 10Hz)
- ◆ 顯示範圍: 0~999999
- ◆ 過載顯示: doFL/ioFL
- ◆ 參數設定方式: 按鍵輸入設定
- ◆ 資料記憶方式: EEPROM記憶體
- ◆ 直徑設定範圍: 0.0001~9.9999M(米)
- ◆ 警報動作方向: "≥ (Hi)動作" 或 "< (Lo)動作"
- ◆ 警報磁滯範圍: 0~9999
- ◆ 警報延遲動作時間: 0~99秒
- ◆ 繼電器接點容量: AC 277V/7A; DC 30V/7A
- ◆ 電晶體輸出方式: NPN集極開路
- ◆ 類比輸出解析度: 15 bit
- ◆ 類比輸出反應速度: < 250ms (0~90%)
- ◆ 類比輸出推動能力: 電壓輸出: < 20mA
電流輸出: < 10V
- ◆ 通訊方式及協議: RS-485 Modbus RTU mode
- ◆ 通訊傳輸速率: 38400/19200/9600/4800 bps
- ◆ 同位元檢查格式: n.8.2./n.8.1./odd/even
- ◆ 溫度係數: 100ppm/°C (0~60°C)
- ◆ 使用環境溫、濕度: 0~60°C; 20~90% RH (非結露)
- ◆ 存放環境溫、濕度: -10~70°C; 20~90% RH (非結露)
- ◆ 工作電源: AC/DC 100~240V; AC/DC 22~60V
- ◆ 消耗功率: < 8.5VA(全功能輸出)
- ◆ 絕緣耐壓能力: 2KVac/1min (輸入/電源)
- ◆ 外型尺寸: 96(寬)x48(高)x110(深)mm
- ◆ 重量: 約500克

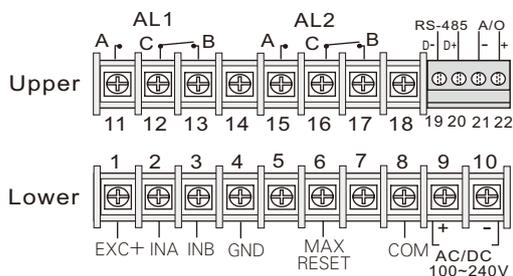
■顯示面板指示燈及操作按鍵說明圖:



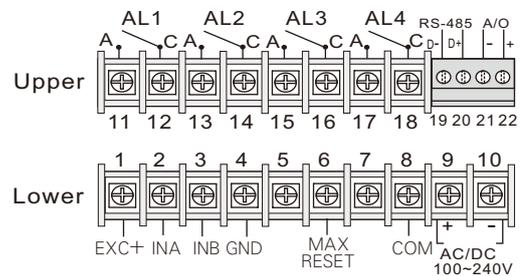
■外觀及開孔尺寸圖:



■配線圖: ● 2段警報接線方式:

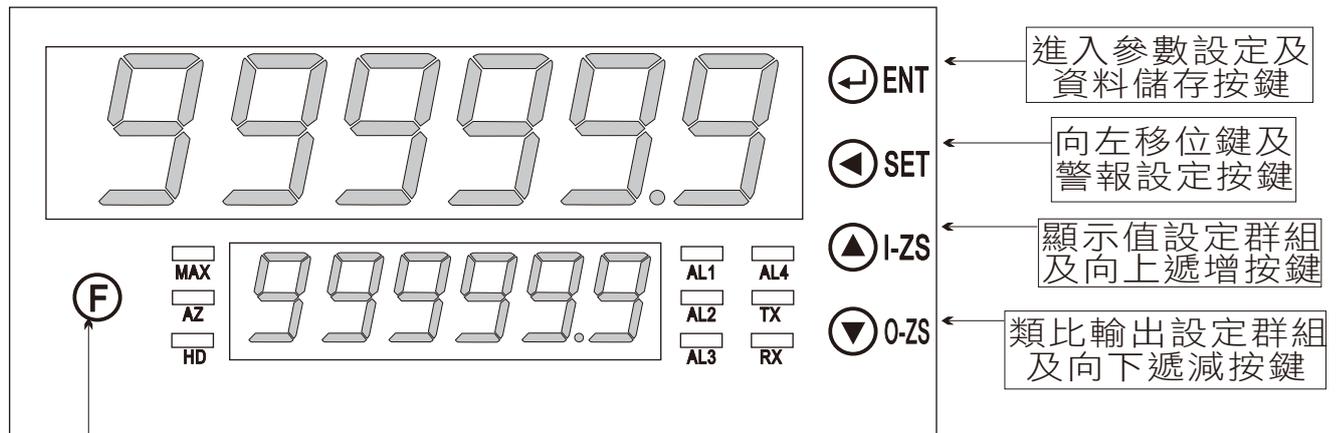


● 4段警報接線方式:



** 首次操作請先熟悉面板上各按鍵及指示燈之功能

1.1 顯示面板指示燈說明



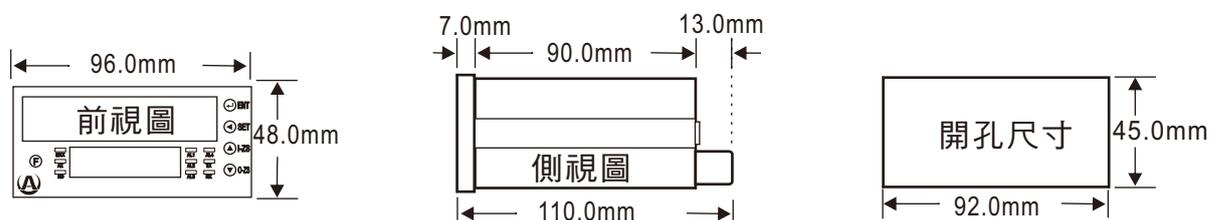
功能選擇按鍵

AI1: 警報1指示燈
 AL2: 警報2指示燈
 AL3: 警報3指示燈
 AL4: 警報4指示燈
 Max: 數學運算指示燈
 AZ: 閃爍時表示輸入A最大值保持指示燈
 HD: 閃爍時表示輸入B最大值保持指示燈
 TX: 通訊輸出指示燈
 RX: 通訊讀取指示燈
 AZ: 正逆轉速指示燈
 HD: 雙輸入狀態指示燈

1.2 按鍵操作說明

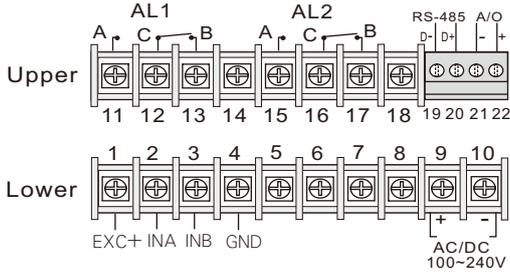
按鍵符號	按鍵名稱	按鍵說明
Ⓢ	功能選擇按鍵	1. 目前無功能。
ENT	進入參數設定及資料儲存按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵可進入參數設定群組。 2. 在參數修改模式時, 按此鍵可儲存修改後之數值並進入下一個參數。
←	警報設定及向左移動按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵 (3秒) 可進入警報設定值之顯示及修改。 2. 在參數設定頁面時, 按此鍵可進入參數修改模式。 3. 在參數修改模式時, 按此鍵可將閃爍的游標向左循環移動。
↑	顯示值設定群組及向上遞增按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵 (3秒) 可進入顯示值設定群組之顯示。 2. 在參數設定頁面時, 按此鍵可回到上一個參數設定頁面。 3. 在參數修改模式時, 按此鍵可將閃爍之游標數值向上遞增。
↓	類比輸出設定群組及向下遞減按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵 (3秒) 可進入類比輸出設定群組之顯示。 2. 在參數設定頁面時, 按此鍵可進入下一個參數設定頁面。 3. 在參數修改模式時, 按此鍵可將閃爍之游標數值向下遞減。
↑+↓	複合按鍵	1. 在任何畫面時, 按此複合鍵可回到正常顯示畫面。 2. 在蜂鳴器作動時, 按此複合鍵可使蜂鳴器靜音。

1.3 外觀及開孔尺寸圖

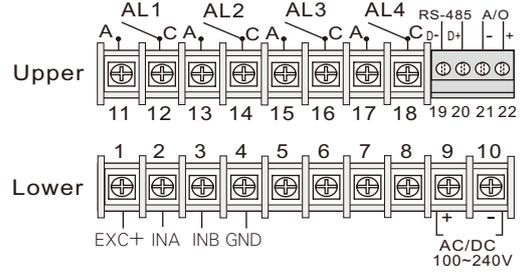


1.4 配線圖

2段警報接線方式:

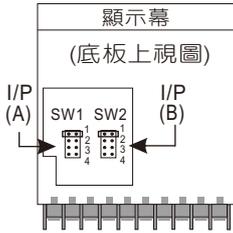


4段警報接線方式:



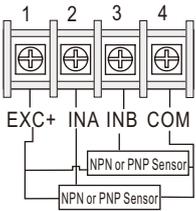
1.5 更改輸入模式

※因應現場更換不同感測器,可由內部短路端子更改所需的輸入模式(如下圖)



SW1/SW2	JUMPER	DEFINITION
	1	Open: 12V; Close: 5V
	2	Open: 10KHz; Close: 400Hz
	3	Open: NPN; Close: PNP
	4	Open: PNP; Close: NPN

**Connection:



NPN (5V): 400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

NPN (5V): 10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

NPN (12V): 400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

NPN (12V): 10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (5V): 400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (5V): 10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

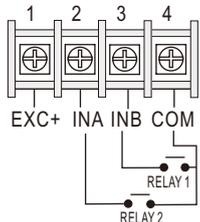
PNP (12V): 400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (12V): 10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

**Connection:

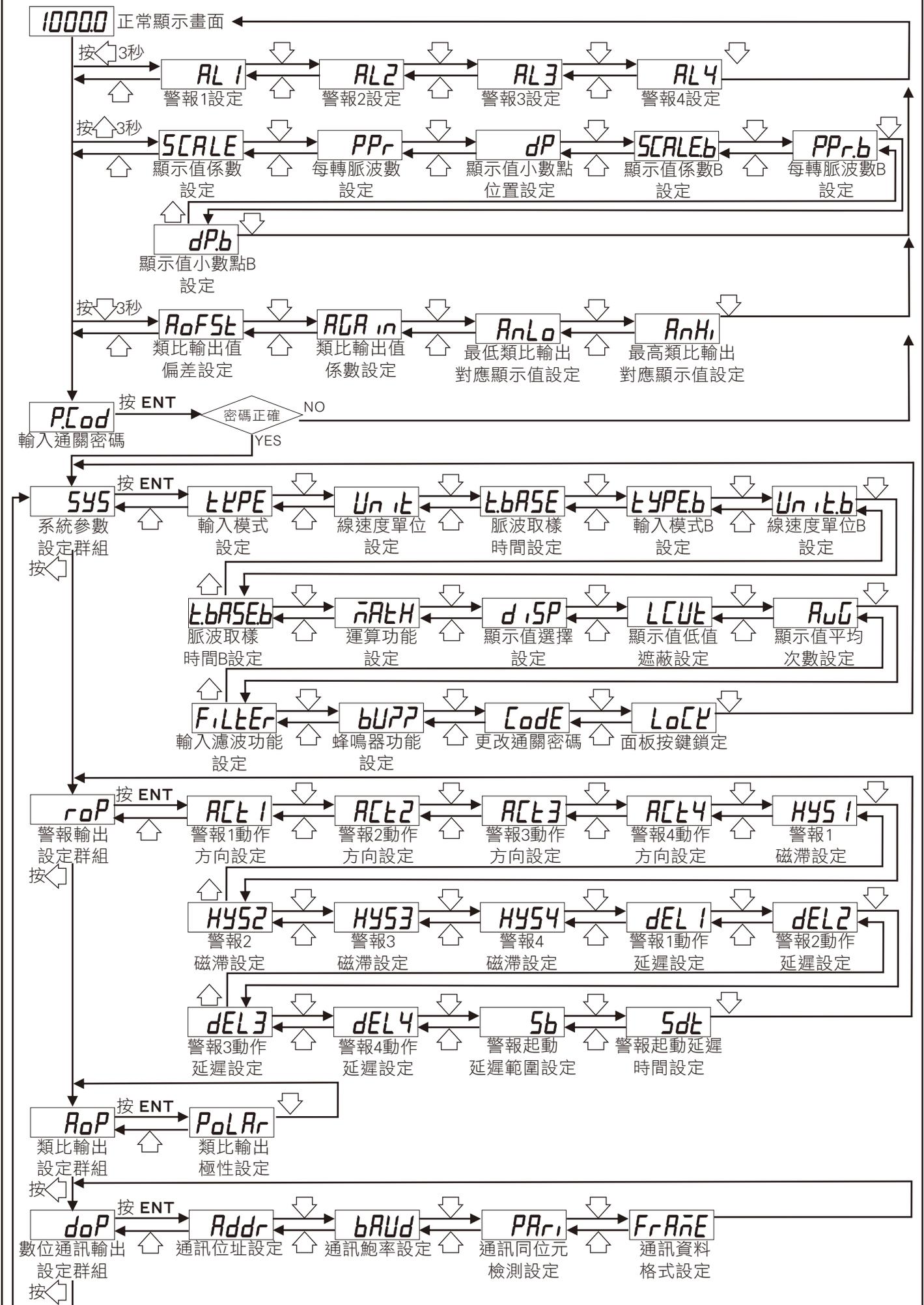


Relay Contact: NPN 400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

※開關接點輸入請選擇 NPN 400 Hz.

2.1 操作流程及顯示



2.2 警報設定值 (AL) 之顯示及修改

** 在正常顯示畫面時,按  3秒可進入警報設定值之顯示及修改

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	00000	警報1設定 (AL1)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按  或是  可修改警報之設定值. 可修改範圍: 0~999999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	警報2設定 (AL2)	
	00000	警報3設定 (AL3)	
	00000	警報4設定 (AL4)	

2.3 顯示值設定群組流程及顯示

** 在正常顯示畫面時,按  3秒可進入顯示值設定群組之顯示

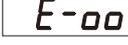
顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	10000	顯示值係數 設定 (SCALE)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按  或是  可修改顯示值係數. 可修改範圍: 0.00001~9.99999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00001	每轉脈波數 設定 (PPr)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按  或是  可修改每轉脈波數. 可修改範圍: 1~999999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	顯示值小數點 位置設定 (dP)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按  或是  可選擇顯示值小數點位置. 可修改位數: 0, 1, 2, 3, 4, 5 (位數) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	顯示值係數B 設定 (SCALE.b)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按  或是  可修改顯示值係數B. 可修改範圍: 0.00001~9.99999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	每轉脈波數B 設定 (PPr.b)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按  或是  可修改每轉脈波數. 可修改範圍: 1~999999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	顯示值小數點B 位置設定 (dP.b)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按  或是  可選擇顯示值小數點位置. 可修改位數: 0, 1, 2, 3, 4, 5 (位數) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到顯示值設定頁面.

2.4 類比輸出設定群組流程及顯示

** 在正常顯示畫面時,按 \downarrow 3秒可進入類比輸出設定群組之顯示

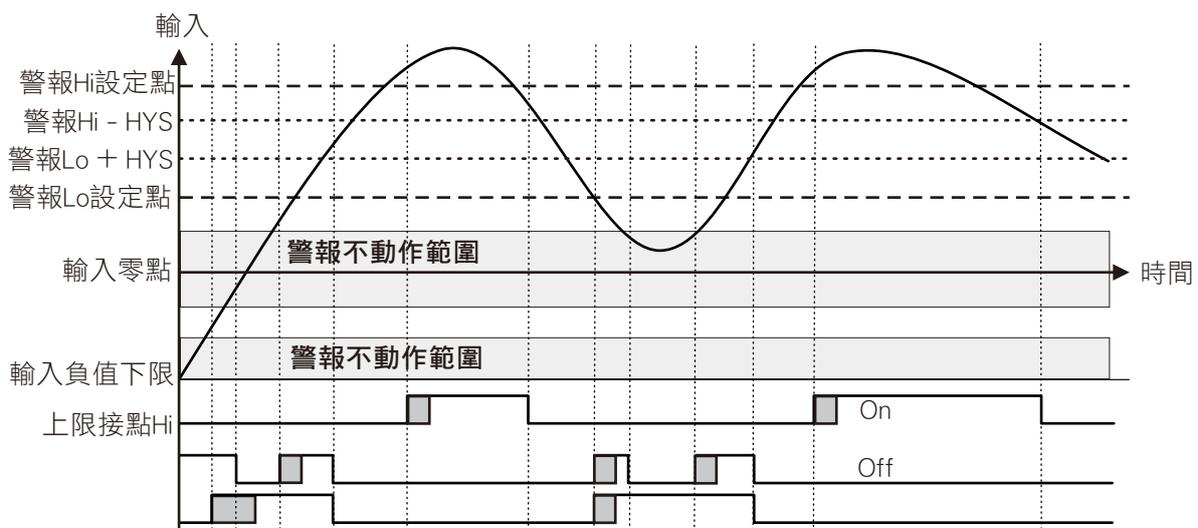
顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	00000	類比輸出值 偏差設定 (AoFSt)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可修改類比輸出值偏差. 可修改範圍: -9999-9999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	類比輸出值 係數設定 (AGAi)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可修改類比輸出值係數. 可修改範圍: -9999-9999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	最低類比輸出 對應顯示值設定 (AnLo)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可修改最低類比輸出對應顯示值. 可修改範圍: -19999-99999 如果此設定值為0, 則顯示值為0時, 輸出4 mAdc 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	99999	最高類比輸出 對應顯示值設定 (AnHi)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可修改最高類比輸出對應顯示值. 可修改範圍: -19999-99999 如果此設定值為100, 則顯示值為100時, 輸出20 mAdc 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到類比輸出設定頁面.

2.5 異常顯示畫面說明

顯示畫面	畫面說明
	輸入訊號高於額定輸入值120%.
	輸入訊號高於最大顯示範圍(999999).
	EEPROM 讀取/寫入時受到外部干擾或是超次(約10萬次)而發生錯誤.

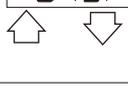
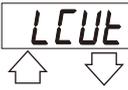
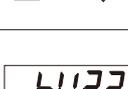
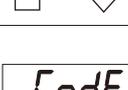
** 如發生上述情形, 請將輸入信號移開, 並查明接線是否正確, 如無回復其他畫面, 請送回原廠維修.

2.6 警報動作輸出時序圖



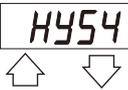
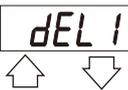
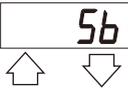
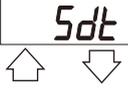
3.1 系統參數 (SYS) 設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 即可選擇系統參數設定群組畫面

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	依訂製規格	輸入模式設定 (tYPE)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇輸入模式。 可修改範圍: Freq (頻率), rPM (轉速), LinE (線速度) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	依訂製規格	線速度單位設定 (Unit)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇線速度單位。 可修改範圍: MEtEr (公尺), Foot (英尺), YArD (碼) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	1.0	脈波取樣時間設定 (t.bASE)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可修改脈波取樣時間。 可修改範圍: 0.1~999.9 (秒) 此設定值愈大, 顯示值更新的速度愈慢。 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	依訂製規格	輸入模式B設定 (tYPE.b)	1. 按參閱輸入模式設定之說明。
	依訂製規格	線速度單位B設定 (Unit.b)	1. 按參閱線速度單位設定之說明。
	1.0	脈波取樣時間B設定 (t.bASE.b)	1. 按參閱脈波取樣時間設定之說明。
	oFF	運算功能設定 (MAth)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇運算功能。 可修改範圍: oFF (None), Add.bA (B+A), Sub.bA (B-A), div.ba $\{(B/A) \times 100\}$, error $\{(B/A - 1) \times 100\}$, rAtio $\{(B/(A+B)) \times 100\}$ 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	ALAr \bar{n}	顯示值選擇設定 (diSP)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇下排顯示值之對應。 可修改範圍: ALArM (警報1設定值), RAte.A (輸入A顯示值), FrrPM (正逆轉速值), RAte.B (輸入B顯示值), MAX (輸入最大值保持), MAX.b (輸入B最大值保持) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	00000	顯示值低值遮蔽設定 (LCUt)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可修改修改顯示值低值遮蔽。 可修改範圍: 0~9999 若數值設定為10, 則顯示值10以下時, 顯示螢幕顯示為0。 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	00005	顯示值平均次數設定 (AvG)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可修改修改顯示值平均次數。 可修改範圍: 1~99 (次) 此數值愈大, 顯示值更新的速度愈慢。 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	oFF	輸入濾波功能設定 (FiLteR)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇下排顯示值之對應。 可修改範圍: 可修改範圍: 4000, 400, 40, 4, oFF (Hz) 若數值為400, 則400Hz以上之頻率會被自動過濾。 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	no	蜂鳴器功能設定 (buZZ)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇是否關閉蜂鳴器。 可修改範圍: no (不關閉), YES (關閉) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	00000	更改通關密碼 (CodE)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可更改通關密碼。 可修改範圍: 0~19999 (修改後請務必記住密碼) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	no	面板按鍵鎖定 (LoCK)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇是否鎖住面板按鍵。 可修改範圍: no (不鎖), YES (鎖) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到系統參數設定群組。

3.2 警報輸出 (roP) 設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 再按 , 即可選擇警報輸出設定群組畫面

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	Hi	警報1動作方向設定 (Act1)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按  或是  可選擇警報動作方向。 可修改範圍: Hi (\geq 警報值動作), Lo ($<$ 警報值動作) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	Hi	警報2動作方向設定 (Act2)	
	Hi	警報3動作方向設定 (Act3)	
	Hi	警報動作4方向設定 (Act4)	
	00000	警報1磁滯設定 (HYS1)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按  或是  可修改警報磁滯之設定值。 可修改範圍: 0~9999 警報動作後, 顯示值必須高於或低於 (依照警報動作方向而定) 警報設定值+或- 此設定值, 警報才會關閉。 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	00000	警報2磁滯設定 (HYS2)	
	00000	警報3磁滯設定 (HYS3)	
	00000	警報4磁滯設定 (HYS4)	
	00000	警報1動作延遲設定 (dEL1)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按  或是  可修改警報動作延遲之秒數。 可修改範圍: 0~99 (秒) 顯示值到達警報設定值後, 必須經過此設定時間才會動作。 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	00000	警報2動作延遲設定 (dEL2)	
	00000	警報3動作延遲設定 (dEL3)	
	00000	警報4動作延遲設定 (dEL4)	
	00000	警報起動延遲範圍設定 (Sb)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按  或是  可修改警報啟動延遲範圍。 可修改範圍: -99~99 顯示值未超過警報啟動延遲範圍, 警報不比較不動作。 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	00000	警報起動作延遲時間設定 (Sdt)	1. 按  進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按  或是  可修改警報起動作延遲時間之秒數。 可修改範圍: 0~99 (秒) 顯示值到達警報起動作延遲範圍後, 必須經過此設定時間, 警報才會動作. (P.S.: 此功能必須與Sb一起使用) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到警報輸出設定群組。

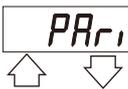
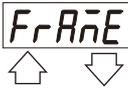
3.3 類比輸出 (AoP) 設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 再按 \leftarrow , 即可選擇警報輸出設定群組畫面

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	no	類比輸出極性設定 (PoLAr)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇電壓之類比輸出極性。 可修改範圍: no (正極輸出), YES (正負極輸出) 正極輸出: 0~10 Vdc; 正負極輸出: -10~+10 Vdc 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到類比輸出設定群組。

3.4 數位通訊輸出 (doP) 設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 再按 \leftarrow , 即可選擇警報輸出設定群組畫面

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	00000	通訊位址設定 (Addr)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可修改通訊位置。 可修改範圍: 0~255 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	38400	通訊速率設定 (bAUd)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇通訊速率。 可修改速率: 38400, 19200, 9600, 4800 (bps) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	n8.2	通訊同位元檢測設定 (PAri)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇同位元檢測設定。 可修改範圍: n.8.2., n.8.1., EvEn, odd 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面。
	no	通訊資料格式設定 (FrAmE)	1. 按 \leftarrow 進入參數修改模式, 該數值會閃爍。 2. 按 \uparrow 或是 \downarrow 可選擇通訊資料格式。 可修改範圍: no (Hi ->> Lo), YES (Lo ->> Hi) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到數位通訊輸出設定頁面

4.1 數位通訊協定位址表 (Modbus RTU Mode Protocol Address Map)

** 資料格式16/32 Bit, 正負號即8000~7FFF (-32768~32767), 800000007FFFFFFF (-2147483648~2147483647)

Modbus	Hex	名稱	動作	說明
40001	0000	ID	R	型號判別碼GR6為2A
40002	0001	STATUS	R	目前警報輸出狀態&控制端子輸入狀態, 修改範圍: 0000~00F0 (0~240) (Bit7:AL4, Bit6:AL3, Bit5:AL2, Bit4:AL1, Bit3:Buzz) 0: Off, 1: On
40003	0002	INDEX	R/W	索引頁碼, 修改範圍: 0000~0035 (0~53) 請詳閱4.2之編碼說明
40004	0003	LOCK	R/W	面板按鍵鎖定, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: No, 1: YES
40005	0004	FILTER	R/W	輸入濾波功能, 修改範圍: 0000~0004 (0~4); 0: 4000, 1: 400, 2: 40, 3: 4, 4: off
40006	0005	BUZZ	R/W	蜂鳴器功能, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: No, 1: YES
40007	0006	MATH	R/W	運算功能, 修改範圍: 0000~0005 (0~5); 0: off, 1: Add.bA, 2: Sub.bA, 3: div.bA, 4: Error, 5: rAtio
40008	0007	DISP	R/W	顯示值選擇, 修改範圍: 0000~0005 (0~5); 0: ALArM, 1: MATh.v, 2: FrrPM, 3: dUALiP, 4: MAX, 5: MAX.b
40009	0008	POLAR	R/W	類比輸出極性, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: No, 1: YES
40010	0009	ACT1	R/W	警報1動作方向, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: Hi, 1: Lo
40011	000A	ACT2	R/W	警報2動作方向, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: Hi, 1: Lo
40012	000B	ACT3	R/W	警報3動作方向, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: Hi, 1: Lo, 2: Go
40013	000C	ACT4	R/W	警報4動作方向, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: Hi, 1: Lo, 2: Error
40014	000D	PARI	R/W	通訊同步檢測位元, 修改範圍: 0000~0003 (0~3); 0: n.8.2., 1: n.8.1., 2: EvEn, 3: odd
40015	000E	BAUD	R/W	通訊速率, 修改範圍: 0000~0003 (0~3); 0: 38400, 1: 19200, 2: 9600, 3: 4800
40016	000F	FRAME	R/W	通訊資料格式, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: No, 1: YES
40017	0010	TYPE	R/W	輸入模式, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: rPM, 1: Line-Speed, 2: Frequency
40018	0011	TYPE.B	R/W	輸入模式B, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: rPM, 1: Line-Speed, 2: Frequency
40019	0012	UNIT	R/W	線速度單位, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: MEtEr, 1: Foot, 2: YArD
40020	0013	UNIT.B	R/W	線速度單位B, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: MEtEr, 1: Foot, 2: YArD
40021	0014	DP	R/W	顯示值小數點位置, 修改範圍: 0000~0005 (0~5); 0: 0位數, 1: 1位數, 2: 2位數, 3: 3位數, 4: 4位數, 5: 5位數
40022	0015	DP.B	R/W	顯示值小數點位置B, 修改範圍: 0000~0005 (0~5); 0: 0位數, 1: 1位數, 2: 2位數, 3: 3位數, 4: 4位數, 5: 5位數
40023	0016	AVG	R/W	顯示值平均次數, 修改範圍: 0001~0063 (1~99)
40024	0017	ADDR	R/W	通訊位址, 修改範圍: 0000~00FF (0~255)
40025	0018	DEL1	R/W	警報1動作延遲, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40026	0019	DEL2	R/W	警報2動作延遲, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40027	001A	DEL3	R/W	警報3動作延遲, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40028	001B	DEL4	R/W	警報4動作延遲, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40029	001C	SB	R/W	警報起動延遲範圍, 修改範圍: FF9D~0063 (-99~99)
40030	001D	SDT	R/W	警報起動延遲時間, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40031	001E	LCUT	R/W	顯示值低值遮蔽, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40032	001F	CODE	R/W	更改通關密碼, 修改範圍: 0000~4E1F (0~19999)
40033	0020	T.BASE	R/W	脈波取樣時間, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40034	0021	T.BASE.B	R/W	脈波取樣時間B, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40035	0022	HYS1	R/W	警報1磁滯, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40036	0023	HYS2	R/W	警報2磁滯, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40037	0024	HYS3	R/W	警報3磁滯, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40038	0025	HYS4	R/W	警報4磁滯, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40039	0026	AOFST	R/W	類比輸出值偏差, 修改範圍: D8F1~270F (-9999~9999)
40040	0027	AGAIN	R/W	類比輸出值係數, 修改範圍: D8F1~270F (-9999~9999)
40041	0028	PPR	R/W	每轉脈波數, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 高位元
40042	0029		R/W	每轉脈波數, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 低位元
40043	002A	PPR.B	R/W	每轉脈波數B, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 高位元
40044	002B		R/W	每轉脈波數B, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 低位元
40045	002C	SCALE	R/W	顯示值係數, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 高位元
40046	002D		R/W	顯示值係數, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 低位元

Modbus	Hex	名稱	動作	說明
40047	002E	SCALE.B	R/W	顯示值係數B, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 高位元
40048	002F		R/W	顯示值係數B, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 低位元
40049	0030	ANLO	R/W	最低類比輸出對應顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40050	0031		R/W	最低類比輸出對應顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40051	0032	ANHI	R/W	最高類比輸出對應顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40052	0033		R/W	最高類比輸出對應顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40053	0034	AL1	R/W	警報1, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40054	0035		R/W	警報1, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40055	0036	AL2	R/W	警報2, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40056	0037		R/W	警報2, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40057	0038	AL3	R/W	警報3, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40058	0039		R/W	警報3, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40059	003A	AL4	R/W	警報4, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40060	003B		R/W	警報4, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40061	003C	RATE	R	目前顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40062	003D		R	目前顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40063	003E	RATE.B	R	目前顯示值B, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40064	003F		R	目前顯示值B, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40065	0040	MATH.V	R	運算值, 修改範圍: FFFCF2C1~000F423F (-199999~999999) 高位元
40066	0041		R	運算值, 修改範圍: FFFCF2C1~000F423F (-199999~999999) 低位元
40067	0042	MAX	R	輸入A最大值保持, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40068	0043		R	輸入A最大值保持, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40069	0044	MAX.B	R	輸入B最大值保持, 修改範圍: FFFCF2C1~000F423F (-199999~999999) 高位元
40070	0045		R	輸入B最大值保持, 修改範圍: FFFCF2C1~000F423F (-199999~999999) 低位元

4.2 索引頁碼 (INDEX) 之編碼說明

** 以下編碼原則皆以十六進制方式表示

頁碼/名稱	頁碼/名稱	頁碼/名稱	頁碼/名稱	頁碼/名稱
00: SYS	01: roP	02: AoP	03: doP	04: P.Cod
05: E-00	06: LoCK	07: FiLtEr	08: bUZZ	09: MATh
0A: diSP	0B: PoLAr	0C: ACt1	0D: ACt2	0E: ACt3
0F: ACt4	10: PAri	11: bAUd	12: FrAME	13: tYPE
14: tYPE.b	15: Unit	16: Unit.b	17: dP	18: dP.b
19: AvG	1A: Addr	1B: dEL1	1C: dEL2	1D: dEL3
1E: dEL4	1F: Sb	20: Sdt	21: LCUt	22: CodE
23: t.bASE	24: t.bASE.b	25: HYS1	26: HYS2	27: HYS3
28: HYS4	29: AoFSt	2A: AGAin	2B: PPr	2C: PPr.b
2D: SCALE	2E: SCALE.b	2F: AnLo	30: AnHi	31: AL1
32: AL2	33: AL3	34: AL4	35: Current Display	