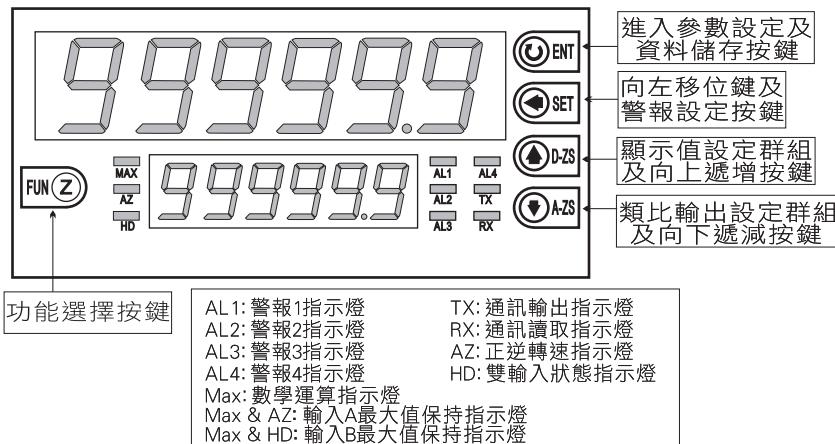
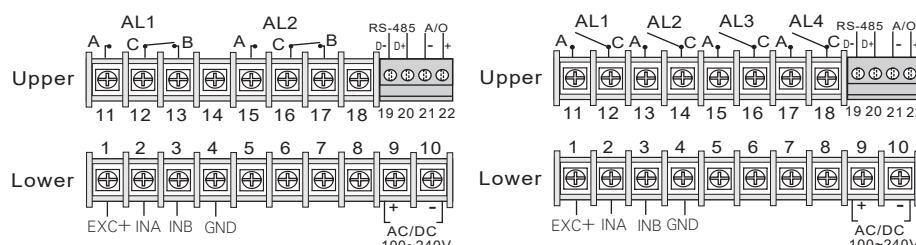


顯示面板與指示燈說明



按鍵符號	按鍵名稱	按鍵說明
(⑦)	功能選擇按鍵	1. 目前無功能.
ENT	進入參數設定及資料儲存按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵可進入參數設定群組. 2. 在參數修改模式時, 按此鍵可儲存修改後之數值並進入下一個參數.
◀	警報設定及向左移動按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵(3秒)可進入警報設定值之顯示及修改. 2. 在參數設定頁面時, 按此鍵可進入參數修改模式. 3. 在參數修改模式時, 按此鍵可將閃爍的游標向左循環移動.
↑	顯示值設定群組及向上遞增按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵(3秒)可進入顯示值設定群組之顯示. 2. 在參數設定頁面時, 按此鍵可回到上一個參數設定頁面. 3. 在參數修改模式時, 按此鍵可將閃爍之游標數值向上遞增.
↓	類比輸出設定群組及向下遞減按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵(3秒)可進入類比輸出設定群組之顯示. 2. 在參數設定頁面時, 按此鍵可進入下一個參數設定頁面. 3. 在參數修改模式時, 按此鍵可將閃爍之游標數值向下遞減.
↑+↓	複合按鍵	1. 在任何畫面時, 按此複合鍵可回到正常顯示畫面. 2. 在蜂鳴器作動時, 按此複合鍵可使蜂鳴器靜音.

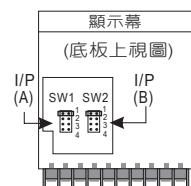
配線圖 2段警報接線方式:



4段警報接線方式:

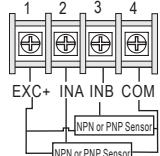
更改輸入模式

※因應現場更換不同感測器, 可由內部短路端子更改所需的輸入模式(如下圖)



SW1/SW2	JUMPER	DEFINITION
● ●	1	Open: 12V; Close: 5V
● ●	2	Open: 100KHz; Close: 100Hz
● ●	3	Open: NPN; Close: PNP
● ●	4	Open: PNP; Close: NPN

**Connection:



NPN (5V): 0~100 Hz NPN (5V): 0~100 KHz NPN (12V): 0~100 Hz NPN (12V): 0~100 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

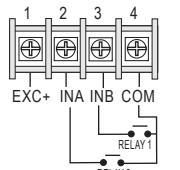
PNP (5V): 0~100 Hz PNP (5V): 0~100 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

PNP (12V): 0~100 Hz PNP (12V): 0~100 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

**Connection:

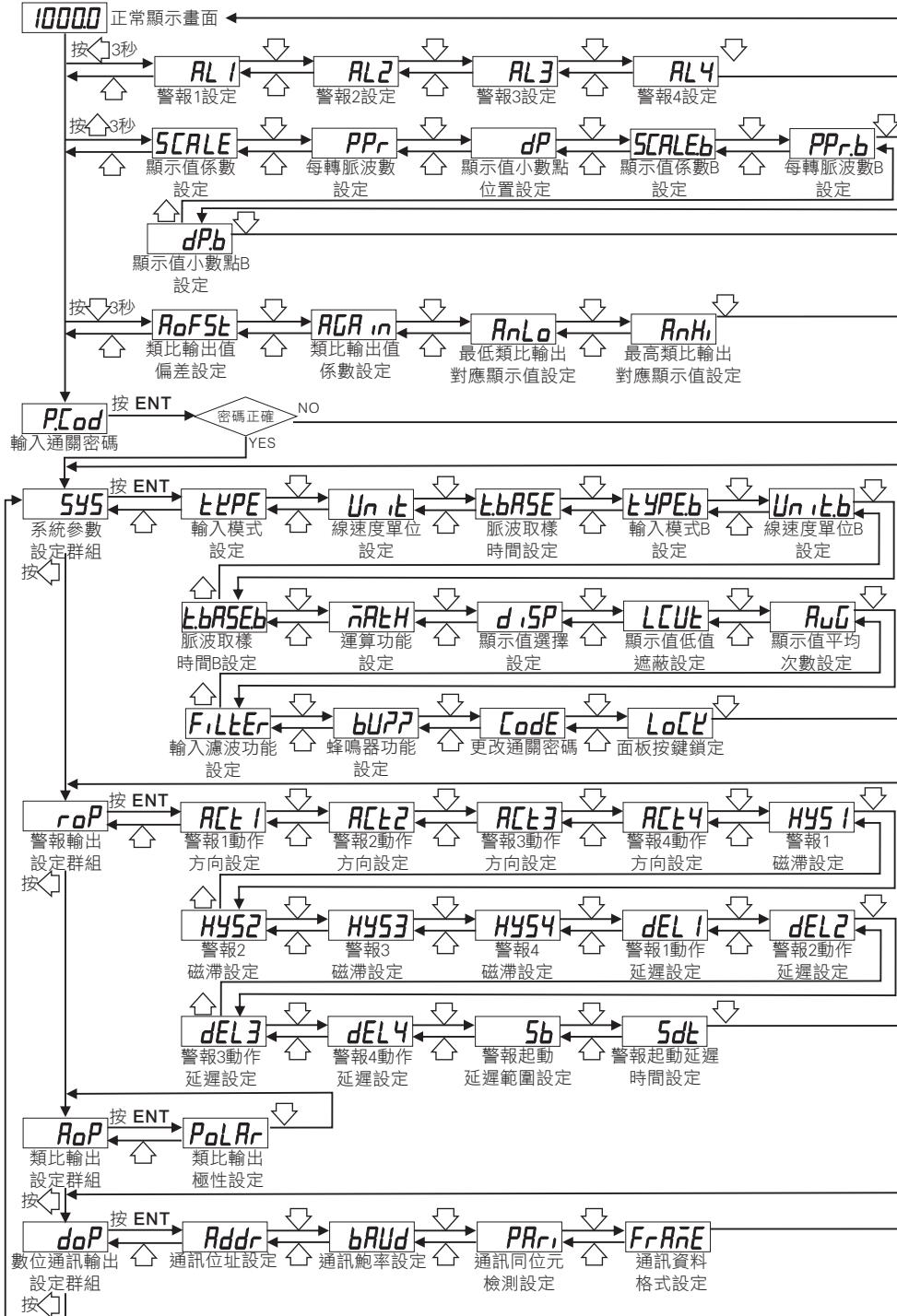


Relay Contact: NPN 0~100 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	● ●
2	● ●
3	● ●
4	● ●

※開關接點輸入請選擇 NPN 0~100 Hz.

操作流程與顯示



警報設定值(AL)之顯示及修改

** 在正常顯示畫面時, 按 Δ 3秒可進入警報設定值之顯示及修改

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
AL_1	00000	警報1設定 (AL1)	
AL_2	00000	警報2設定 (AL2)	1. 按 Δ 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 Δ 或是 ∇ 可修改警報之設定值. 可修改範圍: 0-99999
AL_3	00000	警報3設定 (AL3)	3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
AL_4	00000	警報4設定 (AL4)	

顯示值設定群組流程及顯示

** 在正常顯示畫面時, 按 Δ 3秒可進入顯示值設定群組之顯示

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
$SCALE$	10000	顯示值係數 設定 (SCALE)	1. 按 Δ 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 Δ 或是 ∇ 可修改顯示值係數. 可修改範圍: 0.00001-9.99999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
PPr	000001	每轉脈波數 設定 (PPr)	1. 按 Δ 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 Δ 或是 ∇ 可修改每轉脈波數. 可修改範圍: 1-99999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
dP	00000	顯示值小數點 位置設定 (dP)	1. 按 Δ 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 Δ 或是 ∇ 可選擇顯示值小數點位置. 可修改位數: 0, 1, 2, 3, 4, 5 (位數) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
$SCALE.b$	00000	顯示值係數B 設定 (SCALE.b)	1. 按 Δ 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 Δ 或是 ∇ 可修改顯示值係數B. 可修改範圍: 0.00001-9.99999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面. P.S.: "dISP"設定在"FrPM" "MATH.v" "dUALiP"時, 此參數才會出現.
$PPr.b$	00000	每轉脈波數B 設定 (PPr.b)	1. 按 Δ 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 Δ 或是 ∇ 可修改每轉脈波數. 可修改範圍: 1-99999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面. P.S.: "dISP"設定在"FrPM" "MATH.v" "dUALiP"時, 此參數才會出現.
$dP.b$	00000	顯示值小數點B 位置設定 (dP.b)	1. 按 Δ 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 Δ 或是 ∇ 可選擇顯示值小數點位置. 可修改位數: 0, 1, 2, 3, 4, 5 (位數) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到顯示值設定頁面. P.S.: "dISP"設定在"FrPM" "MATH.v" "dUALiP"時, 此參數才會出現.

類比輸出設定群組流程及顯示

** 在正常顯示畫面時,按↓3秒可進入類比輸出設定群組之顯示

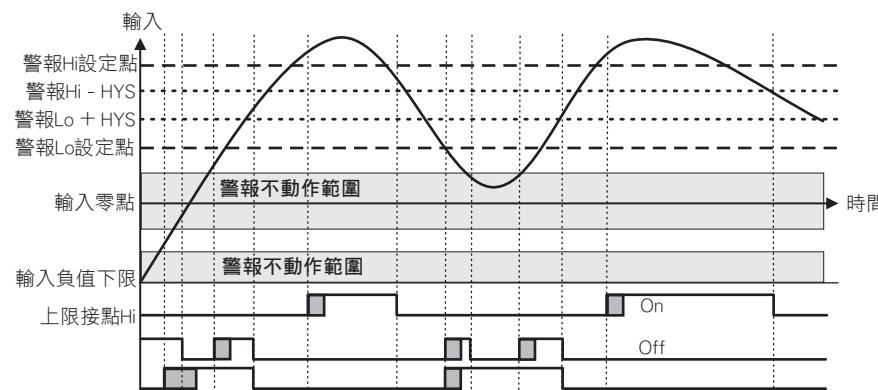
顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
AnLo	00000	類比輸出值 偏差設定 (AoFSt)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可修改類比輸出值偏差。 可修改範圍: -9999-9999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
AGain	00000	類比輸出值 係數設定 (AGAin)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可修改類比輸出值係數。 可修改範圍: -9999-9999 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
AnLo	00000	最低類比輸出 對應顯示值設定 (AnLo)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可修改最低類比輸出對應顯示值。 可修改範圍: -199999-999999 如果此設定值為0, 則顯示值為0時, 輸出4 mAdc 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
AnHi	99999	最高類比輸出 對應顯示值設定 (AnHi)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可修改最高類比輸出對應顯示值。 可修改範圍: -199999-999999 如果此設定值為100, 則顯示值為100時, 輸出20 mAdc 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到類比輸出設定頁面.

異常畫面顯示說明

顯示畫面	畫面說明
ioFL	輸入訊號高於額定輸入值120%.
doFL	
E-oo	EEPROM 讀取/寫入時受到外部干擾或是超次(約10萬次)而發生錯誤.

** 如發生上述情形, 請將輸入信號移開, 並查明接線是否正確, 如無回復其他畫面, 請送回原廠維修.

警報動作輸出時序圖



系統參數(SYS)設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 即可選擇系統參數設定群組畫面

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
tYPE	依訂製規格	輸入模式設定 (tYPE)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可選擇輸入模式。 可修改範圍: Freq (頻率), rPM (轉速), LinE (線速度) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
Unit	依訂製規格	線速度單位 設定 (Unit)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可選擇線速度單位。 可修改範圍: METEr (公尺), Foot (英呎), YARD (碼) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
tBASEx	1.0	脈波取樣 時間設定 (t.BASE)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可修改脈波取樣時間。 可修改範圍: 0.1-999.9 (秒) 此設定值愈大, 顯示值更新的速度愈慢. 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
tYPEb	依訂製規格	輸入模式B設定 (tYPE.b)	1. 按參閱輸入模式設定之說明. 2. "dISP"設定為"FrPM" "MaTH.v" "dUALIP"時, 此參數才會出現.
Unit.b	依訂製規格	線速度單位B設定 (Unit.b)	1. 按參閱線速度單位設定之說明. 2. "dISP"設定為"FrPM" "MaTH.v" "dUALIP"時, 此參數才會出現.
tBASExb	1.0	脈波取樣 時間B設定 (t.base.b)	1. 按參閱脈波取樣時間設定之說明. 2. "dISP"設定為"FrPM" "MaTH.v" "dUALIP"時, 此參數才會出現.
math	off	運算功能 設定 (MaTH)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可選擇運算功能。 可修改範圍: oFF (None), Add,bA (B+A), Sub,bA (B-A), div,ba ((B/A)x100), error ((B/A-1)x100), ATan ((B/(A+B))x100) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
dISP	ALARm	顯示值選擇設定 (dISP)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可選擇下排顯示值之對應。 可修改範圍: ALARm (警報1設定值), MaTH.v (數學運算值), FrPM (正逆轉速值), MAX (輸入最大值保持), MAX.b (輸入B最大值保持) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
LCut	00000	顯示值低值 遮蔽設定 (LCut)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可修改修改顯示值低值遮蔽。 可修改範圍: 0-9999 若數值設定為10, 則顯示值10以下時, 顯示螢幕顯示為0. 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
Avg	00005	顯示值平均 次數設定 (AVG)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可修改修改顯示值平均次數。 可修改範圍: 1-99 (次) 此數值愈大, 顯示值更新的速度愈慢. 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
FILTER	off	輸入濾波功能 設定 (FILTER)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可選擇下排顯示值之對應。 可修改範圍: 可修改範圍: 4000, 400, 40, 4, oFF (Hz) 若數值為400, 則400Hz以上之頻率會被自動過濾. 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
buzz	no	蜂鳴器功能 設定 (buzz)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可選擇是否關閉蜂鳴器。 可修改範圍: no (不關閉), YES (關閉) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
Code	00000	更改通關密碼 (CodE)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可更改通關密碼。 可修改範圍: 0-19999 (修改後請務必記住密碼) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
Lock	no	面板按鍵鎖定 (LoCK)	1. 按↑進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按△或是▽可選擇是否鎖住面板按鍵。 可修改範圍: no (不鎖), YES (鎖) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到系統參數設定群組.

警報輸出(roP)設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 再按 , 即可選擇警報輸出設定群組畫面

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	H,	警報1動作 方向設定 (ACT1)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可選擇警報動作方向. 可修改範圍: Hi (≥ 警報值動作), Lo (< 警報值動作) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	H,	警報2動作 方向設定 (ACT2)	
	H,	警報3動作 方向設定 (ACT3)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可選擇警報3動作方向. 可修改範圍: Hi (≥ 警報值動作), Lo (< 警報值動作) Go (正常值動作) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	H,	警報動作4 方向設定 (ACT4)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可選擇警報4動作方向. 可修改範圍: Hi (≥ 警報值動作), Lo (< 警報值動作) Error (異常警報動作) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	警報1 磁滯設定 (HYS1)	
	00000	警報2 磁滯設定 (HYS2)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可修改警報磁滯之設定值. 可修改範圍: 0~9999
	00000	警報3 磁滯設定 (HYS3)	警報動作後, 顯示值必須高於或低於 (依照警報動作方向而定) 警報設定值+或-此設定值, 警報才會關閉. 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	警報4 磁滯設定 (HYS4)	
	00000	警報1動作 延遲設定 (dEL1)	
	00000	警報2動作 延遲設定 (dEL2)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可修改警報動作延遲之秒數. 可修改範圍: 0~99 (秒)
	00000	警報3動作 延遲設定 (dEL3)	顯示值到達警報設定值後, 必須經過此設定時間才會動作. 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	警報4動作 延遲設定 (dEL4)	
	00000	警報起動 延遲範圍設定 (Sb)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可修改警報啟動延遲範圍. 可修改範圍: -99~99 顯示值未超過警報啟動延遲範圍, 警報不比較不動作. 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	00000	警報起動作 延遲時間設定 (Sdt)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可修改警報起動延遲時間之秒數. 可修改範圍: 0~99 (秒) 顯示值到達警報起動延遲範圍後, 必須經過此設定時間, 警報才會動作. (P.S.: 此功能必須與Sb一起使用) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到警報輸出設定群組.

類比輸出(AoP)設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 再按 , 即可選擇警報輸出設定群組畫面

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	no	類比輸出 極性設定 (PoLAr)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可選擇電壓之類比輸出極性. 可修改範圍: no (正極輸出), YES (正負極輸出) 正極輸出: 0~10 Vdc; 正負極輸出: -10~+10 Vdc 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到類比輸出設定群組.

數位通訊輸出(doP)設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 再按 , 即可選擇警報輸出設定群組畫面

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
	00000	通訊位址設定 (Addr)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可修改通訊位置. 可修改範圍: 0~255 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	38400	通訊速率設定 (baUD)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可選擇通訊速率. 可修改速率: 38400, 19200, 9600, 4800 (bps) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	n82	通訊同位元 檢測設定 (PAri)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可選擇同位元檢測設定. 可修改範圍: n.8.2., n.8.1., EvEn, odd 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並進入下一個參數設定頁面.
	no	通訊資料 格式設定 (FrAME)	1. 按 進入參數修改模式, 該數值會閃爍. 2. 按 或是 可選擇通訊資料格式. 可修改範圍: no (Hi -> Lo), YES (Lo -> Hi) 3. 按 ENT 儲存修改後的參數, 並回到數位通訊輸出設定頁面

數位通訊協定位址表

** 資料格式16/32 Bit, 正負號即8000~7FFF (-32768~32767), 800000007FFFFFF (-2147483648~2147483647)				
Modbus	Hex	名稱	動作	說明
40001	0000	ID	R	型號判別碼GR6為2A
40002	0001	STATUS	R	目前警報輸出狀態&控制端子輸入狀態, 修改範圍: 0000~00F0 (0~240) (Bit7:AL4, Bit6:AL3, Bit5:AL2, Bit4:AL1, Bit3:Buzz) 0: Off, 1: On
40003	0002	INDEX	R/W	索引頁碼, 修改範圍: 0000~0035 (0~53) 請詳閱4.2之編碼說明
40004	0003	LOCK	R/W	面板按鍵鎖定, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: No, 1: YES
40005	0004	FILTER	R/W	輸入濾波功能, 修改範圍: 0000~0004 (0~4); 0: 4000, 1: 400, 2: 40, 3: 4, 4: off
40006	0005	BUZZ	R/W	蜂鳴器功能, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: No, 1: YES
40007	0006	MATH	R/W	運算功能, 修改範圍: 0000~0005 (0~5); 0: off, 1: Add.bA, 2: Sub.bA, 3: div.bA, 4: Error, 5: rAtio
40008	0007	DISP	R/W	顯示值選擇, 修改範圍: 0000~0003 (0~3); 0: ALArM, 1: MATh.v, 2: FrrPM, 3: dUALIP, 4: MAX, 5: MAX.b
40009	0008	POLAR	R/W	類比輸出極性, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: No, 1: YES
40010	0009	ACT1	R/W	警報1動作方向, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: Hi, 1: Lo
40011	000A	ACT2	R/W	警報2動作方向, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: Hi, 1: Lo
40012	000B	ACT3	R/W	警報3動作方向, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: Hi, 1: Lo, 2: Go
40013	000C	ACT4	R/W	警報4動作方向, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: Hi, 1: Lo, 2: Error
40014	000D	PARI	R/W	通訊同步檢測位元, 修改範圍: 0000~0003 (0~3); 0: n.8.1, 1: n.8.1, 2: EvEn, 3: odd
40015	000E	BAUD	R/W	通訊鮑率, 修改範圍: 0000~0003 (0~3); 0: 38400, 1: 19200, 2: 9600, 3: 4800
40016	000F	FRAME	R/W	通訊資料格式, 修改範圍: 0000~0001 (0~1); 0: No, 1: YES
40017	0010	TYPE	R/W	輸入模式, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: rPM, 1: Line-Speed, 2: Frequency
40018	0011	TYPE.B	R/W	輸入模式B, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: rPM, 1: Line-Speed, 2: Frequency
40019	0012	UNIT	R/W	線速度單位, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: MEtEr, 1: Foot, 2: YARD
40020	0013	UNIT.B	R/W	線速度單位B, 修改範圍: 0000~0002 (0~2); 0: MEtEr, 1: Foot, 2: YARD
40021	0014	DP	R/W	顯示值小數點位置, 修改範圍: 0000~0005 (0~5); 0: 0位數, 1: 1位數, 2: 2位數, 3: 3位數, 4: 4位數, 5: 5位數
40022	0015	DP.B	R/W	顯示值小數點位置B, 修改範圍: 0000~0005 (0~5); 0: 0位數, 1: 1位數, 2: 2位數, 3: 3位數, 4: 4位數, 5: 5位數
40023	0016	AVG	R/W	顯示值平均次數, 修改範圍: 0001~0063 (1~99)
40024	0017	ADDR	R/W	通訊位址, 修改範圍: 0000~00FF (0~255)
40025	0018	DEL1	R/W	警報1動作延遲, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40026	0019	DEL2	R/W	警報2動作延遲, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40027	001A	DEL3	R/W	警報3動作延遲, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40028	001B	DEL4	R/W	警報4動作延遲, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40029	001C	SB	R/W	警報起動延遲範圍, 修改範圍: FF9D~0063 (-99~99)
40030	001D	SDT	R/W	警報起動延遲時間, 修改範圍: 0000~0063 (0~99)
40031	001E	LCUT	R/W	顯示值低值遮蔽, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40032	001F	CODE	R/W	更改通關密碼, 修改範圍: 0000~4E1F (0~19999)
40033	0020	T.BASE	R/W	脈波取樣時間, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40034	0021	T.BASE.B	R/W	脈波取樣時間B, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40035	0022	HYS1	R/W	警報1磁滯, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40036	0023	HYS2	R/W	警報2磁滯, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40037	0024	HYS3	R/W	警報3磁滯, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40038	0025	HYS4	R/W	警報4磁滯, 修改範圍: 0000~270F (0~9999)
40039	0026	AOFST	R/W	類比輸出值偏差, 修改範圍: D8F1~270F (-9999~9999)

40040	0027	AGAIN	R/W	類比輸出值係數, 修改範圍: D8F1~270F (-9999~9999)
40041	0029	PPR	R/W	每轉脈波數, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 高位元
40042	002A		R/W	每轉脈波數, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 低位元
40043	002B	PPR.B	R/W	每轉脈波數B, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 高位元
40044	002C		R/W	每轉脈波數B, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 低位元
40045	002D	SCALE	R/W	顯示值係數, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 高位元
40046	002E		R/W	顯示值係數, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 低位元
40047	002E	SCALE.B	R/W	顯示值係數B, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 高位元
40048	002F		R/W	顯示值係數B, 修改範圍: 00000001~000F423F (1~999999) 低位元
40049	0030	ANLO	R/W	最低類比輸出對應顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40050	0031		R/W	最低類比輸出對應顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40051	0032	ANHI	R/W	最高類比輸出對應顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40052	0033		R/W	最高類比輸出對應顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40053	0034	AL1	R/W	警報1, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40054	0035		R/W	警報1, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40055	0036	AL2	R/W	警報2, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40056	0037		R/W	警報2, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40057	0038	AL3	R/W	警報3, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40058	0039		R/W	警報3, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40059	003A	AL4	R/W	警報4, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40060	003B		R/W	警報4, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40061	003C	RATE	R	目前顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40062	003D		R	目前顯示值, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40063	003E	RATE.B	R	目前顯示值B, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40064	003F		R	目前顯示值B, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40065	0040	MATH.V	R/W	運算值, 修改範圍: FFFCF2C1~000F423F (-199999~999999) 高位元
40066	0041		R/W	運算值, 修改範圍: FFFCF2C1~000F423F (-199999~999999) 低位元
40067	0042	MAX	R/W	輸入A最大值保持, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 高位元
40068	0043		R/W	輸入A最大值保持, 修改範圍: 00000000~000F423F (0~999999) 低位元
40069	0044	MAX.B	R/W	輸入B最大值保持, 修改範圍: FFFCF2C1~000F423F (-199999~999999) 高位元
40070	0045		R/W	輸入B最大值保持, 修改範圍: FFFCF2C1~000F423F (-199999~999999) 低位元

索引頁碼(INDEX)之編碼說明

** 以下編碼原則皆以十六進制方式表示

頁碼/名稱	頁碼/名稱	頁碼/名稱	頁碼/名稱	頁碼/名稱
00: SYS	01: roP	02: AoP	03: doP	04: P.Cod
05: E-00	06: LoCK	07: FiLtEr	08: bUZZ	09: MATh
0A: diSP	0B: PoLAr	0C: ACt1	0D: ACt2	0E: ACt3
0F: ACt4	10: PAri	11: bAUd	12: FrAME	13: tYPE
14: tYPE.b	15: Unit	16: Unit.b	17: dP	18: dP.b
19: AvG	1A: Addr	1B: dEL1	1C: dEL2	1D: dEL3
1E: dEL4	1F: Sb	20: Sdt	21: LCUt	22: CodE
23: t.bASE	24: t.bASE.b	25: HYS1	26: HYS2	27: HYS3
28: HYS4	29: AoFSt	2A: AGAiN	2B: PPr	2C: PPr.b
2D: SCALE	2E: SCALE.b	2F: AnLo	30: AnHi	31: AL1
32: AL2	33: AL3	34: AL4	35: Current Display	